## Научные разработки в области здравоохранения и пищевой промышленности

## Содержание



Для перехода на выбранную разработку нажмите по заголовку на слайде «Содержание»

## **Устройства**

- 1. Прибор контроля давления в манжетах эндотрахеальных и трахеостомических трубок
- 2. Оптический сенсор на основе наноуглерода
- 3. Фотоприемники широкого диапазона
- 4. Универсальный мобильный высокоманёвренный робототехнический комплекс

## Программное обеспечение

1. Программно-аппаратный комплекс для картирования содержания пигментов в листьях растений

### Технология

1. Разработка научно обоснованных принципов построения автоматизированных систем поддержания температуры на базе термоэлектрических батарей с замкнутым контуром перемещения теплоносителя

### Программно-аппаратный комплекс

1. Программно-аппаратный комплекс для картирования электрической активности сердца

## Национальные проекты технологического лидерства (НПТЛ)





**«Средства производства и автоматизации»** – промышленность. Включает в себя федеральные проекты по развитию станкоинструментальной промышленности, промышленной робототехники и автоматизации производства, литейного и термического оборудования.



**«Новые материалы и химия»** – материалы. Запланировано создание новых производств и центров компетенций, увеличение добычи дефицитного сырья, развитие технологий.



**«Технологическое обеспечение продовольственной безопасности»**. Аграрный сектор планируют переоснастить, создать современную систему производства и переработки сельскохозяйственной продукции.



**«Новые технологии сбережения здоровья»**. Направлен на решение проблем регенеративной медицины, а также на развитие активного долголетия. Предполагает внедрение современных медицинских технологий с целью оптимизации системы здравоохранения и повышения качества медицинских услуг.









### Сведения о планируемом проекте

**Назначение**: снижение осложнений, при длительной ИВЛ: травмы трахеи, свищи и стенозы, ВАП, грыжи, травма голосовых связок, ишемия трахеи и обструкция дыхательных путей.

Технические характеристики: автоматическое измерение и поддержка давления в манжетах ЭТТ и ТСТ, режим временной задержки давления, режим периодической декомпрессии, режим сдутия (для облегчения экстубации), функция контроля давления и обнаружение утечки в манжете)

**Научная новизна:** точность и непрерывность измерений обеспечивающих в отличие от ручных манометров. Интеграция системы обратной связи, которая поддерживает давление в безопасном диапазоне (20-30 см  $H_2O$ ), предотвращая гипер- или гипоинфляцию манжеты.



Опытный образец прибора установленный на аппарате ИВЛ









## Потенциальное применение

Уровень готовности (TRL №6): разработан опытный образец. Проведены лабораторные испытания имитирующие ИВЛ человека и поведение человека при ИВЛ влияющие на давление в манжете ЭТТ и ТСТ.

Эффекты ОТ внедрения: СНИЗИТЬ риск вентилятор-ассоциированной возникновения пневмонии 11,2% против 22% при нерегулярном контроле давления В манжете; СНИЗИТЬ микроаспирацци и ВАП при использовании непрерывного контроля И поддержания давления в манжете ЭТ-трубки (9,8% против 26,2%); снизить процент пациентов с обильной микроаспирацией (18% против 46%).

### Основные заказчики:

ООО «МедТехИнновации», АО «Здравмедтех-М»

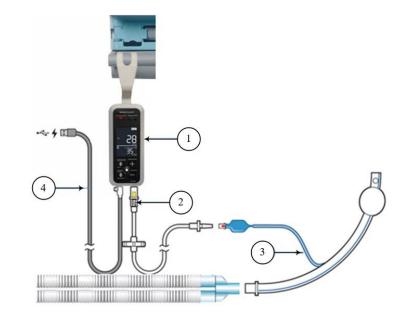


Схема подключения к дыхательному контуру, где: 1. Прибор контроля давления в манжетах; 2. Удлинительная трубка; 3. Разъем манжеты (ЭТ-трубки); 4. Капель питания USB











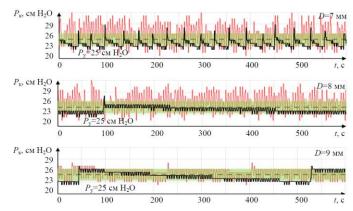




Фото лабораторного стенда испытаний прибора контроля давления в манжетах эндотрахеальных и трахеостомических трубок

Переходные характеристики зависимости поддержания давления Ру=25 смH2O в манжетах разного диаметра в течении 600 секунд при инспираторном давлении Pinsp равным 10 и 30 смH2O: а - ЭТТ диаметр 7 мм; б - ЭТТ диаметр 8 мм; в - ЭТТ диаметр 9 мм. И схема лабораторного стенда испытаний















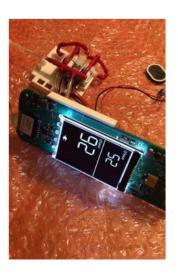


Фото опытного образца прибора контроля давления в манжетах эндотрахеальных и трахеостомических трубок









### Сведения о планируемом проекте

**Назначение:** дистанционный мониторинг пространственного распределения концентрации хлорофиллов и каротиноидов в листьях растений в задачах сельского хозяйства, экомониторинга и прогнозирования чрезвычайных ситуаций.

### Функции:

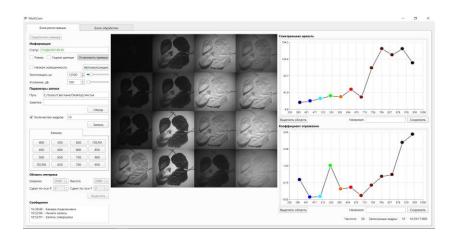
- 1. Регистрация спектральных изображений
- 2. Управление параметрами мультиспектральной камеры
- 3. Коррекция пространственных и спектральных искажений данных
- 4. Сохранения зарегистрированных изображений
- 5. Определение пространственного распределения спектрального коэффициента отражения листьев растения.
- 6. Определение пространственного распределения набора вегетационных индексов
- 7. Усреднение спектрального коэффициента отражения по области кадра
- 8. Задание пользовательского вегетационного индекса
- 9. Определение пространственного распределения концентрации хлорофиллов и каротиноидов

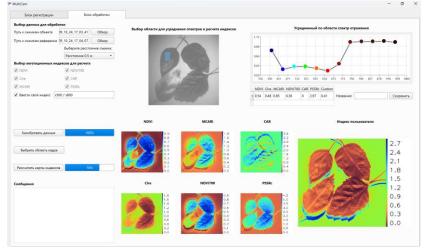












Функции 1-5. Интерфейс блока регистрации программной части ПАК

Функции 6-8. Интерфейс блока обработки программной части ПАК









## Потенциальное применение

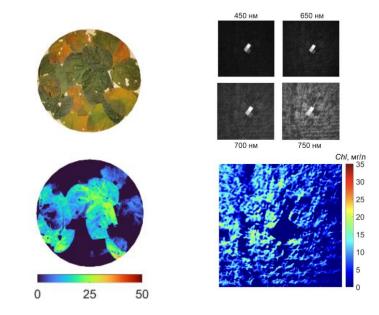
Уровень готовности программного продукта (TRL Nº4): разработано ПО ДЛЯ мультиспектральной камеры с функциями записи данных, настройки параметров съёмки методами дистанционного определения хлорофилла коррекцией листьях искажений. спектральных

**№** свидетельства государственной регистрации: № 2024611161, 2025614379.

Эффекты от внедрения: ПАК применяется в точном земледелии для оптимизации удобрений, защиты растений, оценки продукции и мониторинга, а в экомониторинге — для контроля полигонов и загрязнений.

Отечественные или зарубежные аналоги: MicaSense, Cubert, SILIOS Technologies.

**Основные заказчики**: Мираторг Холдинг, Агрокомплекс им. Н. И. Ткачева.

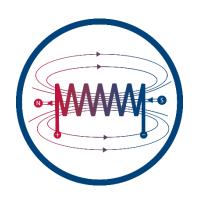


Функция 9. Пространственное распределение концентрации хлорофиллов в листьях, полученное в лабораторных (слева) и полевых (справа) условиях

## Контакты







Кафедра Диагностических информационных технологий

Заведующий кафедрой Хвостов Андрей Александрович

Разработка научно обоснованных принципов построения автоматизированных систем поддержания температуры на базе термоэлектрических батарей

## Разработка научно обоснованных принципов построения автоматизированных систем поддержания температуры на базе термоэлектрических батарей









### Сведения о реализованном проекте

Назначение: разработка предназначена приборов, проектирования управляющих температурой теплоносителей, жидких циркулирующих по замкнутому контуру на базе элементов Пельтье, применяемых в различных областях: приборостроении, энергетике, медицине, пищевой промышленности. Технические характеристики: расчетный модуль C#. языке результаты реализован выгружаются в файлы .csv. Применение метода приближений последовательных позволяет настроить переходный процесс выхода режим регулятора температуры.

**Научная новизна:** учитываются температурные зависимости теплофизических свойств и вязкости теплоносителя и режим работы источника питания.

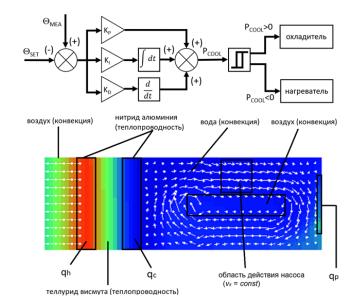


Схема разработанного регулятора температуры и визуализация теплообменной модели (цифрового двойника) системы поддержания температуры на базе элемента Пельтье

Разработка научно обоснованных принципов построения автоматизированных систем поддержания температуры на базе термоэлектрических батарей







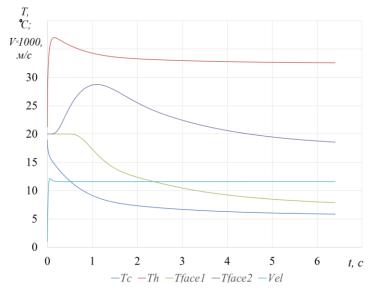


### Потенциальное применение

Уровень готовности (TRL № 4): разработана программа, проведены серии расчетов, демонстрируют хорошее совпадение с экспериментальными исследованиями на лабораторных стендах.

Эффекты от внедрения: сокращение временного цикла проектирования устройств охлаждения и нагрева на базе элементов Пельтье, а также снижение трудоемкости процедуры настройки регуляторов температуры (цифровых ПИД-регуляторов)

Основные заказчики: потенциальные заказчики - предприятия-разработчики компактных чиллеров, устройств для двухсторонней термостабилизации электронных компонентов и датчиков, медицинской аппаратуры и мобильных холодильников



Переходный процесс пуска холодильной машины. На графике показаны температуры в различных точках теплообменного контура с скорость потока, измеренная в области нагрузки (теплообменного аппарата)

## Контакты







Кафедра Электроснабжения промышленных предприятий и электротехнологий

Заведующий кафедрой Михеев Дмитрий Владимирович

## Оптический сенсор на основе наноуглерода

## Оптический сенсор на основе наноуглерода







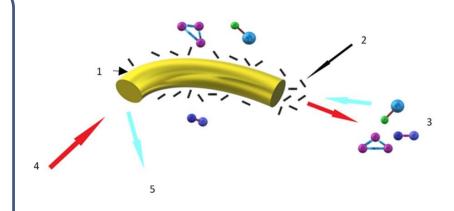


### Сведения о планируемом проекте

Назначение: оптический сенсор предназначен для диагностики заболеваний, включая злокачественные опухули, на основе анализа сигнала комбинационного рассеяния (КР) света, несущего информацию о химическом составе исследуемой полости живого организма.

Технические характеристики: проводящие наноуглеродные частицы обеспечивают высокую чувствительность сенсора и в качестве усиливающего объекта позволяют избежать явлений деградации прибора, связанных с разрушением металлических наночастиц в химически активной среде.

**Научная новизна (уникальность):** возможностью неинвазивной диагностики внутренних органов человека.



Конфигурация оптического сенсора: Лазерный луч 4 вводится в световод 1, покрытый слоем прозрачного полимера, содержащего в качестве примеси углеродные наночастицы 2 (нанотрубки, графен). Отраженный сигнал 5, усиленный наночастицами, содержит спектр КР, несущий информацию о химическом составе исследуемой области 3.

## Оптический сенсор на основе наноуглерода









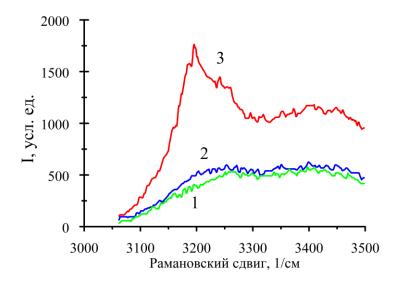
### Потенциальное применение

готовности (TRL 3): Уровень выполнены эксперименты, подтверждающие возможность усиления сигнала комбинационного рассеяния (КР) света углеродными нанотрубками (УНТ). Выполнены эксперименты, подтверждающие колебаний существование плазмонных образцах термически восстановленного графена, ЧТО подтверждает возможность использования этого материала в качестве усиливающего сигнал объекта.

**Эффекты от внедрения:** внедрение результатов проекта позволит обеспечить медицину новым диагностическим средством.

### Основные заказчики:

ВМК-Оптоэлектроника, НТО «ИРЭ-Полюс», ООО «СОЛ инструментс».

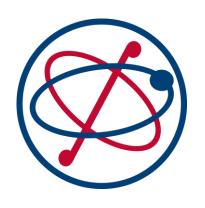


Спектр КР воды в отсутствие УНТ (1); спектр КР воды в присутствии УНТ высокой поверхностной плотности (2); спектр КР воды в присутствии УНТ низкой поверхностной плотности (3).

## Контакты







## Кафедра Общей Физики и Ядерного Синтеза

Заведующий кафедрой **Дедов Алексей Викторович** 

Программно-аппаратный комплекс для картирования электрической активности сердца

## Программно-аппаратный комплекс для картирования электрической активности сердца







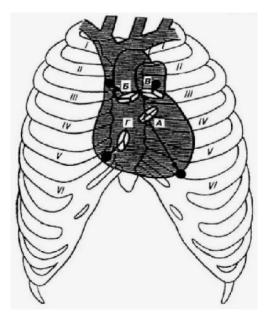


### Сведения о планируемом проекте

**Назначение**: комплекс предназначен для неинвазивного картирования электрической активности сердца по сигналам с поверхности грудной клетки.

Технические характеристики: число униполярных каналов: 50-100. Частота оцифровки: 2 кГц; разрядность АЦП: 24 бит; время регистрации: 15-30 с. Многоканальный кардиоусилитель с цифровой фильтрацией; компьютерная реконструкция источников и динамическое электрокартирование.

**Научная новизна:** реализовано динамическое картирование с временным разрешением до миллисекунд для анализа деполяризации и реполяризации в реальном времени



Проекция сердца на переднюю грудную стенку

## Программно-аппаратный комплекс для картирования электрической активности сердца







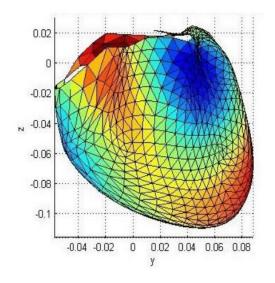


### Потенциальное применение

**Уровень готовности (TRL №5):** изготовлен опытный образец, проведены лабораторные и пилотные клинические испытания на ограниченной выборке.

Эффекты от внедрения: сокращение времени исследования и стоимости на порядок по сравнению с томографическими методами при сопоставимой диагностической точности. Ускорение маршрутизации пациентов и снижение числа аритмиями инвазивных точной процедур за счет неинвазивной локализации очагов.

Основные заказчики: кардиологические центры, отделения аритмологии и интервенционной кардиологии. Научно-исследовательские институты и университетские клиники, занимающиеся электрофизиологией сердца.



Карта распределения электрического потенциала на поверхности сердца. Цветовая шкала отражает мгновенные значения потенциала: красные/желтые области – зоны более высокого потенциала (ранняя активация), синие – более низкого (поздняя активация).

## Контакты







## Кафедра основ радиотехники

Заведующий кафедрой Шалимова Елена Владимировна

## Фотоприемники широкого диапазона

## Фотоприемники широкого диапазона





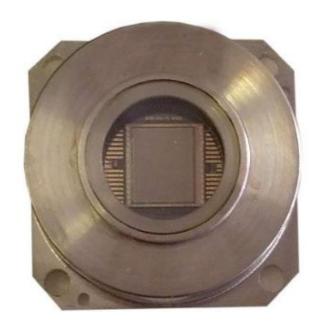


### Сведения о планируемом проекте

Назначение: полупроводниковые фотоприемники предназначены для регистрации излучения в широком спектральном диапазоне от 0,5 до 5 мкм. Устройства применяются в медицинском оборудовании, бытовых приборах и обороннопромышленном комплексе.

**Технические характеристики:** диапазон спектральной чувствительности составляет от 0,5 до 5 мкм. Фотоприемники выпускаются как в виде одиночных элементов, так и в многоэлементном исполнении.

**Научная новизна:** применение метода гидрохимического осаждения для получения микрокристаллических фотоприемных структур.



Корпусированный фотоприемник с матричной структурой

## Фотоприемники широкого диапазона







### Потенциальное применение

**Уровень готовности (TRL №2):** разработаны и апробированы основные технические решения.

Эффекты от внедрения: создание относительно недорогих фотоприемников с характеристиками, не уступающими зарубежным аналогам. Снижение эксплуатационных расходов за счет отсутствия необходимости в системах охлаждения.

### Основные заказчики:

медицинские учреждения и производители медицинского оборудования. Предприятия оборонно-промышленного комплекса и производители бытовой техники.

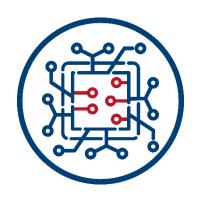


Многоэлементный фотоприемник широкого спектрального диапазона

## Контакты







## Кафедра Электроники и наноэлектроники

Заведующий кафедрой Зезин Денис Анатольевич

## Универсальный мобильный высокоманёвренный робототехнический комплекс

## Универсальный мобильный высокоманёвренный робототехнический комплекс







## Сведения о планируемом проекте

**Назначение**: универсальный мобильный робототехнический комплекс предназначен для выполнения широкого спектра задач в закрытых помещениях.

Технические характеристики: робототехнический комплекс построен на базе платформы всенаправленного движения с меканум-колёсами, обеспечивающей абсолютную мобильность с минимальным радиусом поворота 0 метров и максимальной скоростью 1 м/с. Манипулятор имеет высоту рабочей области 1,1 метра и предназначен для работы на подготовленных поверхностях в помещениях.

**Научная новизна:** обеспечение уникальной маневренности в ограниченном пространстве.



Общий вид мобильного робототехнического комплекса с захватным устройством

## Универсальный мобильный высокоманёвренный робототехнический комплекс







### Потенциальное применение

Уровень готовности (TRL №5): разработка находится на стадии прототипа, готового для демонстрации основных функциональных возможностей.

Эффекты от внедрения: внедрение комплекса обеспечивает автоматизацию складских операций, повышение производительности персонала и возможность удалённого выполнения санитарной обработки, дезинфекции и других опасных работ.

### Основные заказчики:

предприятия складской логистики, производственные компании и медицинские учреждения. Комплекс также может быть востребован организациями, занимающимися санитарной обработкой и дезинфекцией помещений.

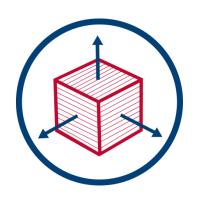


Общий вид мобильного робототехнического комплекса с шестиступенном манипулятором

## Контакты







Кафедра Робототехники, мехатроники, динамики и прочности машин

Заведующий кафедрой Меркурьев Игорь Владимирович